

Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret Faculté des Sciences de la Matière Département de Physique



Durée: 1h 30mn.

.....

1ère Master Physique Médicale.

Sol-Examen: Méthodes de traitement du signal et d'images.

Questions de cours : (6 pts)

- 1. Les filtres RII ont généralement un temps d'exécution plus court que les filtres RIF ?
 - Faux:.....
 - Vrai: X
- 2. Quelle est la principale caractéristique d'un processus stationnaire au sens large ?
 - a) La moyenne et la variance ne dépendent pas du temps.
 - b) La trajectoire est linéaire.
 - c) Les variables aléatoires sont indépendantes.
 - d) La trajectoire est toujours monotone.
- 3. L'unité de la résolution d'impression en *dpi/ppp*, veut dire :
 - a) dot pixel inch/point par point.
 - b) dot per inch/ pixel par point.
 - c) dot per inch/point par pixel.
- **4.** Quelle est la principale étape de prétraitement souvent utilisée avant la détection des contours pour réduire le bruit dans une image médicale ?
 - a) Seuillage.
 - b) Filtrage.
 - c) Normalisation.
 - d) Égalisation d'histogramme.
- 5. Quel est l'objectif principal du seuillage dans le contexte du traitement d'images médicales ?
 - a) Réduire le bruit.
 - b) Améliorer le contraste.
 - c) Segmenter les structures d'intérêt.
 - d) Toutes les réponses ci-dessus.
- 6. La façon la plus simple d'exploiter la faible sensibilité de l'œil à la chrominance est simplement de :
 - a) Sous-échantillonner les signaux de chrominance.
 - b) Sous-échantillonner les signaux de luminance.
 - c) Sous-échantillonner la composante U de l'espace couleur YUV.



Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret

Faculté des Sciences de la Matière Département de Physique



Exercice $n^{\circ}1$: (4 pts)

Soit x[n]=[1, 0, 0, 1] et y[n]=[1, -1, 1, -1]

- a) Calculez la TFD des signaux x[n] et y[n];
- b) Tracer les spectres de x[n] et y[n].
- c) Déterminez la *TFD inverse* de Z[k] = [2, -1-j, 0, -1+j];

<u>NB</u>: On donne la formule de la TFD : $X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cdot e^{-j\frac{2\pi}{N}kn}$

La TFD inverse :
$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \cdot e^{j \frac{2\pi}{N} k n}$$

Correction n°1:

TFD de x[n]:

$$X(k) = \sum_{n=0}^{3} x[n] \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}kn}$$

$$X(0) = 1 \cdot e^{-j \cdot 0} + 0 \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}}$$

$$X(1) = 1 \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{8\pi}{4}}$$

$$X(2) = 1 \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{8\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{12\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{16\pi}{4}}$$

$$X(3) = 1 \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{12\pi}{4}} + 0 \cdot e^{-j\frac{18\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{24\pi}{4}}$$

$$A_0 = a_0 + a_1 + a_2 + a_3 = 2,$$

$$A_1 = 1 + 0 + 0 + e^{-3i\pi/2} = 1 + i,$$

$$A_2 = 1 + 0 + 0 + e^{-6i\pi/2} = 0,$$

$$A_3 = 1 + 0 + 0 + e^{-9i\pi/2} = 1 - i.$$

TFD de y[n]:

$$Y(k) = \sum_{n=0}^{3} y[n] \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}kn}$$

$$Y(0) = 1 \cdot e^{-j \cdot 0} + (-1) \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}} = 0$$

$$Y(1) = 1 \cdot e^{-j\frac{2\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{8\pi}{4}} = 0$$

$$Y(2) = 1 \cdot e^{-j\frac{4\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{8\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{12\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{16\pi}{4}} = 4$$

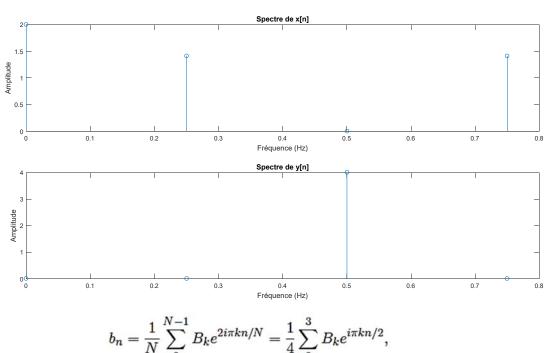
$$Y(3) = 1 \cdot e^{-j\frac{6\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{12\pi}{4}} + 1 \cdot e^{-j\frac{18\pi}{4}} + (-1) \cdot e^{-j\frac{24\pi}{4}} = 0$$



Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret Faculté des Sciences de la Matière

Département de Physique





$$b_n = \frac{1}{N} \sum_{0}^{N-1} B_k e^{2i\pi kn/N} = \frac{1}{4} \sum_{0}^{3} B_k e^{i\pi kn/2}$$

d'où

$$b_0 = \frac{1}{4}[B_0 + B_1 + B_2 + B_3] = 0,$$

$$b_1 = \frac{1}{4}[B_0 + e^{i\pi/2}B_1 + e^{i\pi}B_2 + e^{3i\pi/2}B_3]$$

$$= \frac{1}{4}[2 - i + 1 + 0 + i + 1] = 1,$$

$$b_2 = \frac{1}{4}[2 + 1 + i + 0 + 1 - i] = 1,$$

$$b_3 = \frac{1}{4}[B_0 + e^{3i\pi/2}B_1 + e^{6i\pi/2}B_2 + e^{9i\pi/2}B_3] = 0.$$

$$d'où: z[n] = [0, 1, 1, 0].$$

Exercice n°2: (6 pts)

Soit x[n]=[0, 1, 1, 1, 0] un processus aléatoire non centré.

- a) Calculer la moyenne \bar{x} ;
- b) Calculer la variance $Var = \hat{\sigma}_{\chi}^2$;
- c) Calculer la fonction d'auto-corrélation $R_x[k]$;
- d) Calculer l'énergie totale et la puissance moyenne de x[n].

NB: On donne les formules suivantes :

$$ar{x} = \mu_x = rac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x[n]$$
 $Var(x) = rac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (x[n] - \mu)^2$



Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret Faculté des Sciences de la Matière Département de Physique



$$\begin{split} R_x[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cdot x[n-k] \\ E_x &= \sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2 \\ P_{\text{moy}} &= \lim_{N \to \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^{N} |x[n]|^2 \approx \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2 \end{split}$$

Correction n°2:

$$ar{x} = rac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x[n]$$

Pour la séquence x=[0,1,1,1,0], calculons la moyenne statistique :

$$\bar{x} = \frac{1}{5}(0+1+1+1+0) = \frac{3}{5}$$

$$Var(x) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} (x[n] - \mu)^2$$

Maintenant, calculons la variance :

$$Var(x) = \frac{1}{5} \left((0 - \frac{3}{5})^2 + (1 - \frac{3}{5})^2 + (1 - \frac{3}{5})^2 + (1 - \frac{3}{5})^2 + (0 - \frac{3}{5})^2 \right)$$

Simplifions cela:

$$Var(x) = \frac{1}{5} \left(\frac{9}{25} + \frac{4}{25} + \frac{4}{25} + \frac{4}{25} + \frac{9}{25} \right) = \frac{30}{125} = \frac{6}{25}$$

Par conséquent, la variance de la séquence x est $\frac{6}{25}$.

La fonction d'auto-corrélation d'une séquence x[n] est définie comme suit :

$$R_x[k] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \cdot x[n-k]$$

Cependant, pour une séquence finie x[n] de longueur N, la fonction d'autocorrélation devient :

$$R_x[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cdot x[n-k]$$

Dans le cas de x=[0,1,1,1,0], la fonction d'auto-corrélation $R_x[k]$ pour différentes valeurs de k peut être calculée comme suit :



Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret Faculté des Sciences de la Matière

Département de Physique



•
$$R_x[0] = \sum_{n=0}^4 x[n] \cdot x[n-0] = 0^2 + 1^2 + 1^2 + 1^2 + 0^2$$
• $R_x[1] = \sum_{n=0}^3 x[n] \cdot x[n-1] = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0$
• $R_x[2] = \sum_{n=0}^2 x[n] \cdot x[n-2] = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 0 + 1 \cdot 1$
• $R_x[3] = \sum_{n=0}^1 x[n] \cdot x[n-3] = 0 \cdot 0 + 1 \cdot 0$

•
$$R_x[1] = \sum_{n=0}^3 x[n] \cdot x[n-1] = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0$$

•
$$R_x[2] = \sum_{n=0}^2 x[n] \cdot x[n-2] = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 0 + 1 \cdot 1$$

•
$$R_x[3] = \sum_{n=0}^{1} x[n] \cdot x[n-3] = 0 \cdot 0 + 1 \cdot 0$$

•
$$R_x[4] = \sum_{n=0}^{0} x[n] \cdot x[n-4] = 0 \cdot 0$$

La fonction d'auto-corrélation est donc $R_x[k] = [3, 2, 1, 0, 0]$

L'énergie totale d'une séquence x[n] est définie comme la somme des carrés de ses échantillons. Mathématiquement, l'énergie E_x est donnée par :

$$E_x = \sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2$$

Pour la séquence x = [0, 1, 1, 1, 0], calculons l'énergie totale :

$$E_x = |0|^2 + |1|^2 + |1|^2 + |1|^2 + |0|^2$$

$$E_x = 0 + 1 + 1 + 1 + 0$$

$$E_x = 3$$

Par conséquent, l'énergie totale de la séquence x est 3.

La puissance moyenne $P_{
m moy}$ d'une séquence x[n] est définie comme la moyenne temporelle de la puissance instantanée. Mathématiquement, la puissance moyenne est donnée par:

$$P_{\text{moy}} = \lim_{N \to \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^{N} |x[n]|^2$$

Cependant, pour une séquence finie, comme x = [0, 1, 1, 1, 0], on peut calculer une approximation de la puissance moyenne en utilisant la moyenne des puissances instantanées:

$$P_{ ext{moy}} pprox rac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2$$

Calculons cela pour la séquence x, où N=5 dans ce cas:

$$P_{\text{moy}} \approx \frac{1}{5}(0^2 + 1^2 + 1^2 + 1^2 + 0^2) = \frac{1}{5}(3) = \frac{3}{5}$$

Ainsi, la puissance moyenne de la séquence x est $\frac{3}{5}$.



Université d'Ibn Khaldoun de Tiaret Faculté des Sciences de la Matière Département de Physique

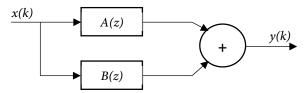


Exercice n°3: (4 pts)

On considère une structure de filtre numérique faite de la mise en parallèle de 2 filtres du premier ordre de fonctions de transfert A(z) et B(z).

A(z) est régie par l'équation aux différences : y(k)=5x(k)+y(k-1)

B(z) est régie par l'équation aux différences : y(k)=2x(k)-0.5y(k-1)



- a) Donner les transformées en z : A(z) et B(z)?
- b) En utilisant les expressions des équations aux différences, représenter la structure de chacun des 2 filtres A(z) et B(z) à l'aide de multiplieurs, d'additionneurs et de cellules retard.

NB: On donne la formule suivante :

$$X(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)z^{-k}$$

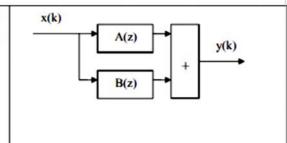
Correction n°3:

1 Filtres numériques

On considère une structure de filtre numérique faite de la mise en parallèle de 2 filtres du premier ordre de fonctions de transfert A(z) et B(z)

A(z) est régie par l'équation aux différences : y(k)=5x(k)+y(k-1)

B(z) est régie par l'équation aux différences : y(k)=2x(k)-0.5y(k-1)



1.1 1°) Donner les transformées en z A(z) et B(z)

$$A(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{5}{1 - z^{-1}}$$

$$B(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{2}{1 + 0.5z^{-1}}$$

1.2 2°) En utilisant les expressions des équations aux différences, représenter la structure de chacun des 2 filtres A(z) et B(z) à l'aide de multiplieurs, d'additionneurs et de cellules retard.

